

# VARIABLES ALÉATOIRES SUR UN UNIVERS FINI.

Les variables aléatoires sont basées sur la théorie de la mesure, qui consiste à associer une grandeur numérique à des ensembles (qui peuvent être très abstraits et complexes), qui peut en quelque sorte être vu comme une façon d'estimer leur taille, leur dimension.

Emile Borel (1871-1956) et Henri Lebesgues (1875-1951) sont les deux principaux créateurs de la théorie de la mesure. Et c'est Andreï Kolmogorov (1903-1987) qui l'utilisa pour les probabilités.

## I. Variable aléatoire et loi

Lorsqu'on lance deux dés, on peut obtenir comme issues ..... , en fait  $\Omega = \dots\dots\dots$ , et  $\text{card}(\Omega) = \dots\dots$



On rappelle que dans une situation d'équiprobabilité sur un univers fini, la probabilité d'un événement  $A$  se calcule en utilisant la formule  $\mathbf{P}(A) =$

On suppose alors que les deux dés sont équilibrés, de sorte que l'on est dans une situation d'équiprobabilité, alors  $\mathbf{P}(\text{« faire un double 6 »}) =$

Si  $A$  est l'événement « obtenir un 3 et un 5 », alors  $A = \{ \dots\dots\dots \}$  et  $\mathbf{P}(A) =$

On appelle  $S$  la somme des deux dés. Alors, si on a obtenu un 3 et un 5, on a  $S = \dots$

$S = 8$  dans d'autres cas aussi :  $\dots\dots\dots$

En fait,  $\{S = 8\}$  est l'événement  $\{ \dots\dots\dots \}$

Ainsi, la probabilité que la somme des deux dés fasse 8 est  $\mathbf{P}(S = 8) = \dots$

**Qu'est-ce que  $S$  ?** Chaque fois que l'on lance les dés,  $S$  prend une valeur liée au résultat :  $S$  varie suite à la réalisation d'une *expérience aléatoire*, on lui donne donc le nom de **variable aléatoire**. Elle associe à chaque issue de  $\Omega$  un nombre réel. Cela peut se noter ainsi :

$$S : \begin{array}{l} \Omega \rightarrow \mathbb{R} \\ (\omega_1, \omega_2) \mapsto \dots \end{array}$$

Par l'application  $S$ , l'image de l'issue (3, 5) est ....

### Définition.

Soit  $\Omega$  un univers.

Une **variable aléatoire** est une application définie sur  $\Omega$  à valeurs dans un ensemble  $E$ .

★ Si  $E \subset \mathbb{R}$ , on dit que la variable aléatoire est **réelle**.

★ Si  $X(\Omega)$  est un ensemble fini, on parle de **variable aléatoire finie**.

Cette année, nous n'étudierons que des **variables aléatoires réelles finies**.

**Notations :** si  $X$  est une variable aléatoire sur  $\Omega$ , alors on note  $(X = 3)$  ou  $\{X = 3\}$  l'ensemble des issues de  $\Omega$  qui ont pour image 3 par  $X$ , c'est donc un événement.

En fait,  $(X = 3) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) = 3\}$ , c'est donc l'image réciproque de  $\{3\}$  par l'application  $X$ , autrement dit  $X^{-1}(\{3\})$ .

De même, l'ensemble des issues  $\omega$  de  $\Omega$  telles que  $X(\omega)$  est dans  $A$  sera noté  $(X \in A)$  ou  $\{X \in A\}$ . Il s'agit en fait de  $X^{-1}(A)$ .

On utilise aussi  $(X \leq x)$  pour l'ensemble des issues  $\omega$  telles que  $X(\omega) \leq x$ , ou  $X^{-1}(\dots$

Alors, si  $\Omega$  est muni de la probabilité  $\mathbf{P}$ , on peut calculer la probabilité de tous ces événements, par exemple  $\mathbf{P}(X = 3)$ .

**Remarque importante :** si  $X$  est à valeurs entières, et  $k$  un entier :  $(X \leq k - 1) \cup (X = k) = \dots\dots\dots$

### 1) Loi de probabilité

**Définition.**

Soit  $X$  une variable aléatoire discrète finie sur un univers  $\Omega$  muni d'une probabilité  $\mathbf{P}$ .

La **loi de probabilité** de  $X$  est notée  $\mathbf{P}_X$ .

C'est une application.  $\mathbf{P}_X : X(\Omega) \rightarrow [0, 1]$   
 $x \mapsto \mathbf{P}(X = x)$

Autrement dit, elle est définie par deux données :

★ les valeurs prises par  $X : X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$

★ la probabilité de chacune de ces valeurs : les  $\mathbf{P}(X = x_k)$  pour  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ .



La loi d'une variable aléatoire se représente souvent sous forme d'un tableau :

valeurs	$x_1$	$x_2$	...	$x_k$	...	$x_n$	total
probabilités	$\mathbf{P}(X = x_1)$	$\mathbf{P}(X = x_2)$	...	$\mathbf{P}(X = x_k)$	...	$\mathbf{P}(X = x_n)$	

On peut aussi donner  $X(\Omega)$  et une formule pour calculer chacune des probabilités  $\mathbf{P}(X = x_k)$ .

**Notations :** en fait,  $\mathbf{P}(X = x_1)$  est  $\mathbf{P}_X(\{x_1\})$  parfois noté aussi  $\mathbf{P}_X(x_1)$ .

**Exemples :**

▲ expérience du lancer de deux dés où  $S$  est la variable aléatoire réelle de la somme des deux résultats.

$S(\Omega) = \dots\dots\dots$

On suppose que les dés sont équilibrés, alors :

$k$	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	Total
$\mathbf{P}(S = k)$	$\mathbf{P}(S = 2)$	$\mathbf{P}(S = 3)$										

D'après ce tableau,  $\mathbf{P}(S \geq 10) = \dots$

◆ On joue avec une pièce équilibrée que l'on lance deux fois. On note  $X$  le nombre de Faces obtenues à la fin des deux lancers.

.....  
 .....  
 .....  
 .....

### 2) Image d'une variable aléatoire par une application

**Exemple ◆ :** un jeu d'argent propose de lancer deux fois une pièce équilibrée, et de gagner 3 euros par Face obtenue, et de donner 1 euro par Pile obtenu. On note  $G$  le gain à la fin du jeu, et  $X$  est toujours le nombre de Faces.

.....  
 .....

En fait,  $G = \varphi(X)$  avec  $\varphi(x) = \dots$

$G$  est un nombre qui dépend du résultat de l'expérience, c'est donc aussi une variable aléatoire.

$G(\Omega) = \dots$

Et  $\mathbf{P}(G = \dots) = \dots\dots\dots$

.....  
 .....

**Définition.**

Soit  $X$  une variable aléatoire sur  $(\Omega, \mathbf{P})$ , et  $\varphi$  une application de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ .

Alors  $\varphi(X)$  est une nouvelle variable aléatoire dont la loi de probabilité se déduit de celle de  $X$  par :

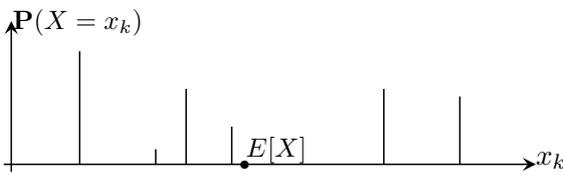
$\forall x \in \mathbb{R}, \mathbf{P}_{\varphi(X)}(x) = \mathbf{P}_X(\varphi^{-1}(\{x\}))$ .

**En effet,**  $\mathbf{P}_{\varphi(X)}(x) = \dots\dots\dots$

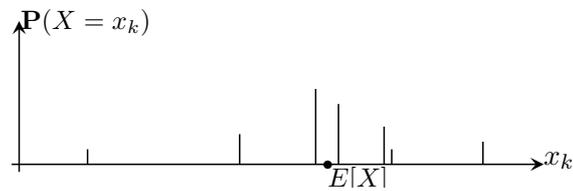
## II. Espérance et variance

Si l'on réalise plusieurs fois une expérience, on peut calculer la moyenne *statistique* (ou *empirique*) des résultats obtenus, et s'intéresser à la dispersion des résultats autour de la moyenne (mesurée par l'écart-type).

L'espérance et la variance sont les mesures théoriques de la moyenne et de la dispersion.



valeurs très dispersées autour de la moyenne  
variance élevée



valeurs peu dispersées  
variance faible

### 1) Espérance

#### a. Calcul de l'espérance

##### Définition.

$X$  est une variable aléatoire finie sur  $\Omega$ .

On note  $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ .

L'espérance de  $X$  est notée  $E(X)$  et est définie par  $E(X) = \sum_{\omega \in \Omega} X(\omega) \mathbf{P}(\{\omega\})$ .

Concrètement : 
$$E(X) = \sum_{k=1}^n x_k \mathbf{P}(X = x_k)$$

$$= x_1 \mathbf{P}(X = x_1) + x_2 \mathbf{P}(X = x_2) + \dots + x_n \mathbf{P}(X = x_n)$$



**Méthode :** pour calculer l'espérance à partir de la table de loi, on multiplie entre eux les deux nombres d'une colonne (« valeur  $\times$  probabilité ») et on fait la somme sur toutes les colonnes.

##### Exemples :

▲ espérance de la variable aléatoire de la somme de deux dés :

$$\begin{aligned} E(S) &= \\ &= \\ &= \frac{252}{36} \\ &= 7 \end{aligned}$$

◆  $E(X) =$

#### b. Propriétés de l'espérance

##### Propriété de linéarité de l'espérance.

$X$  est une variable aléatoire,  $a$  et  $b$  deux nombres, alors  $E(aX + b) = aE(X) + b$ .

Et si  $Y$  est une autre variable aléatoire sur le même univers :  $E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$ .

Plus généralement, il existe une formule pour calculer l'espérance de  $\varphi(X)$  directement à partir de la loi de  $X$  (sans avoir à déterminer la loi de  $\varphi(X)$ , et même si  $\varphi$  n'est pas affine) :

##### Théorème de transfert.

Soit  $X$  une variable aléatoire sur un espace probablisé  $(\Omega, \mathbf{P})$ , et  $X(\Omega) = \{x_1; x_2; \dots; x_n\}$ .

Soit  $\varphi$  une fonction de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ .

Alors 
$$E(\varphi(X)) = \sum_{k=0}^n \varphi(x_k) \mathbf{P}(X = x_k).$$



**En particulier,** 
$$E(X^2) = \sum_{k=0}^n (x_k)^2 \mathbf{P}(X = x_k)$$
 (ici  $\varphi(x) = x^2$ ).

**Exemple ♦ :** voici trois calculs différents l'espérance de la variable aléatoire  $G = 4X - 2$  :

★ à partir de la loi de  $G$  :

$$E(G) =$$

$$=$$

$$=$$

★ à partir de la loi de  $X$  avec le théorème de transfert :

$$E(G) = E(4X - 2)$$

$$=$$

$$=$$

$$=$$

★ à partir de l'espérance de  $X$  par linéarité :

$$E(G) = E(4X - 2) = \dots$$

**2) Variance**

**a. Calcul de la variance**

**Définition.**

$X$  est une variable aléatoire finie sur  $\Omega$ .

On note  $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ .

Alors la **variance** de  $X$  notée  $V(X)$  se définit par  $V(X) = E((X - E(X))^2)$ . Autrement dit :

$$V(X) = \sum_{k=1}^n (x_k - E(X))^2 \mathbf{P}(X = x_k)$$

$$= (x_1 - E(X))^2 \mathbf{P}(X = x_1) + (x_2 - E(X))^2 \mathbf{P}(X = x_2) + \dots + (x_n - E(X))^2 \mathbf{P}(X = x_n)$$

L'**écart-type**, noté  $\sigma(X)$  est la racine carrée de la variance :  $\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$ .

**Explications :**  $(x_k - E(X))^2$  .....

.....

.....

Pour calculer la variance, on utilise en général la **formule de Kœnig-Huygens** :  $\text{Var}(X) = E(X^2) - (E(X))^2$ .

**Méthode :**



- (i) on calcule  $E(X)$  (si ce n'est pas déjà fait) et on met le résultat au carré.
- (ii) on calcule  $E(X^2)$  par le théorème de transfert : à partir de la table de loi, pour chaque colonne, on met au carré la valeur, et on la multiplie par la probabilité. On ajoute les résultats de toutes les colonnes.
- (iii)  $V(X) =$  résultat du (ii) – résultat du (i)

**Exemples :** ♦ calcul de  $V(X)$  :

- (i) on avait calculé  $E(X) = \dots$  donc  $(E(X))^2 = \dots$
- (ii)  $E(X^2) = \dots$
- (iii)  $V(X) = \dots$

• Soit la variable aléatoire  $Y$  sur  $\Omega = \{1; 2; 3\}$  avec  $\mathbf{P}(Y = 1) = 0,6$ ,  $\mathbf{P}(Y = 2) = 0,3$  et  $\mathbf{P}(Y = 3) = 0,1$ .

- (i) .....
- (ii) .....
- (iii) .....

**b. Propriétés de la variance**

$\text{Var}(X) \geq 0$  et si  $\text{Var}(X) = 0$ , alors  $X$  est constante ( $X(\Omega)$  ne contient qu'un seul nombre).

**Attention :**  $\text{Var}(X + Y) \neq \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$ .

Si  $X$  est une variable aléatoire,  $a$  et  $b$  deux nombres, alors  $\text{Var}(aX + b) = a^2 \text{Var}(X)$ .

**Par exemple :**  $V(2X + 1) = \dots$

$V(-3X + 4) = \dots$

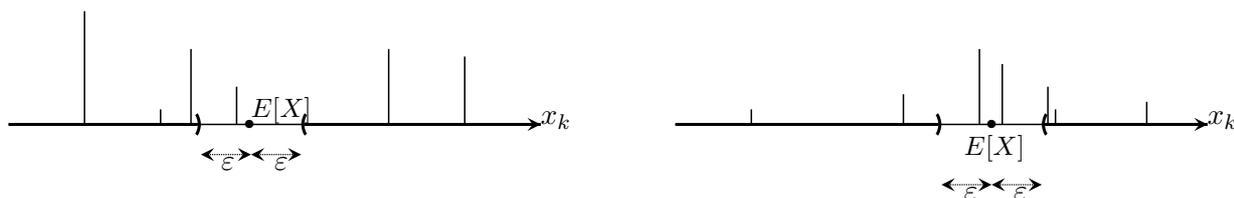
**Théorème : Inégalité de Bienaymé-Tchebychev.**

Soit  $X$  une variable aléatoire.

$$\text{Alors } \forall \varepsilon > 0, \quad \mathbf{P}(|X - E(X)| \geq \varepsilon) \leq \frac{\text{Var}(X)}{\varepsilon^2} = \frac{\sigma(X)^2}{\varepsilon^2}.$$

**Rappel :**  $|X - E[X]| < \varepsilon \iff E[X] - \varepsilon < X < E[X] + \varepsilon$

Et donc  $|X - E[X]| \geq \varepsilon \iff X \leq E[X] - \varepsilon$  ou  $X \geq E[X] + \varepsilon$



**Exemple :**  $X$  est une variable aléatoire telle que  $E(X) = 200$  et  $V(X) = 5$ .

Déterminer une minoration de la probabilité que  $X$  soit strictement entre 190 et 210.